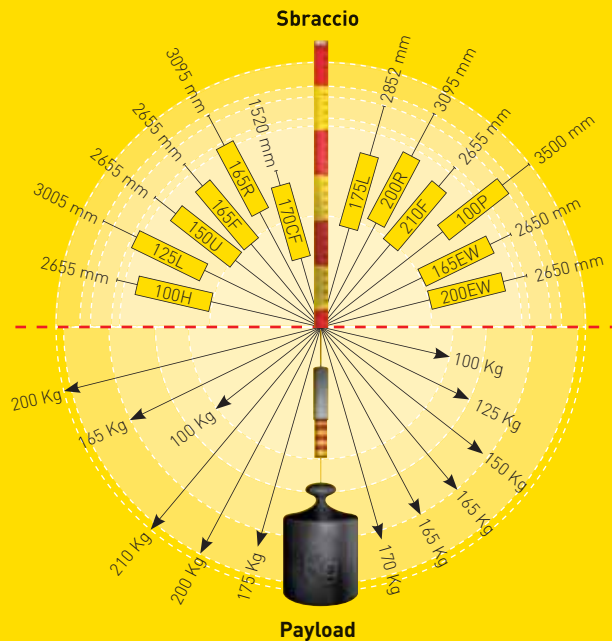


| | Modello robot | Controllore | Assi controllati | Capacità di carico al polso [kg] | Ripetibilità [mm] | Peso Unità Meccanica [kg] | Sbraccio Massimo [mm] | Area di lavoro [°] | | | | | | Velocità [°/s] | | | | | | J4 Momenti [Nm] / Inerzia applicabile [kgm ²] | J5 Momenti [Nm] / Inerzia applicabile [kgm ²] | J6 Momenti [Nm] / Inerzia applicabile [kgm ²] | Classificaz. IP |
|----------|---------------|-------------|------------------|----------------------------------|-------------------|---------------------------|-----------------------|--------------------|-----|-----|-----|-----|-----|----------------|-----|-----|-----|-----|-----|---|---|---|--|
| | | | | | | | | J1 | J2 | J3 | J4 | J5 | J6 | J1 | J2 | J3 | J4 | J5 | J6 | | | | |
| R-2000iB | 100H | R-30iA | 5 | 100 | ± 0.2 | 1150 | 2655 | 360 | 136 | 362 | 250 | 720 | — | 130 | 130 | 130 | 170 | 360 | — | 441/39.2 | 245/15.7 | - | Polso e asse J3 IP67, resto IP54 (IP55 opzionale), IP66 standard per le parti in movimento |
| | 125L | | 6 | 125 | ± 0.2 | 1190 | 3005 | 360 | 136 | 353 | 720 | 250 | 720 | 110 | 110 | 110 | 170 | 170 | 260 | 588/58.8 | 588/58.8 | 343/22.5 | |
| | 150U | | 6 | 150 | ± 0.2 | 1070 | 2655 | 360 | 136 | 362 | 720 | 250 | 720 | 110 | 85 | 110 | 150 | 150 | 220 | 833/78.4 | 833/78.4 | 421/40.2 | |
| | 165F | | 6 | 165 | ± 0.2 | 1170 | 2655 | 360 | 136 | 362 | 720 | 250 | 720 | 110 | 110 | 110 | 150 | 150 | 220 | 921/78.4 | 921/78.4 | 461/40.2 | |
| | 165R | | 6 | 165 | ± 0.3 | 1480 | 3095 | 360 | 185 | 365 | 720 | 250 | 720 | 110 | 100 | 110 | 150 | 150 | 220 | 921/78.4 | 921/78.4 | 461/40.2 | |
| | 170CF | | 6 | 170 | ± 0.15 | 800 | 1520 | 360 | 190 | 332 | 720 | 250 | 720 | 110 | 110 | 110 | 150 | 150 | 220 | 921/78.4 | 921/78.4 | 461/40.2 | |
| | 175L | | 6 | 175 | ± 0.3 | 1260 | 2852 | 360 | 136 | 356 | 720 | 250 | 720 | 95 | 90 | 95 | 120 | 120 | 190 | 1225/225 | 1225/225 | 706/196 | |
| | 200R | | 6 | 200 | ± 0.3 | 1540 | 3095 | 360 | 185 | 365 | 720 | 250 | 720 | 90 | 85 | 95 | 120 | 120 | 190 | 1333/141.1 | 1333/141.1 | 706/78.4 | |
| | 210F | | 6 | 210 | ± 0.3 | 1240 | 2655 | 360 | 136 | 362 | 720 | 250 | 720 | 95 | 90 | 95 | 120 | 120 | 190 | 1333/141.1/225 ⁱ⁾ | 1333/141.1/225 ⁱ⁾ | 706/78.4/196 ⁱ⁾ | |
| | 100P | | 6 | 100 | ± 0.3 | 1560 | 3500 | 360 | 185 | 365 | 720 | 250 | 720 | 110 | 90 | 110 | 120 | 120 | 190 | 980/225.4 | 980/225.4 | 706/196 | |
| | 165EW | | 6 | 165 | ± 0.3 | 1400 | 2650 | 360 | 135 | 208 | 720 | 250 | 440 | 105 | 90 | 105 | 130 | 130 | 210 | 1075/97.8 | 1075/97.8 | 461/40.2 | |
| | 200EW | | 6 | 200 | ± 0.3 | 1510 | 2650 | 360 | 135 | 208 | 720 | 250 | 440 | 90 | 85 | 90 | 110 | 110 | 155 | 1411/136.8 | 1411/136.8 | 686/58.8 | |

i) Modello ad alta inerzia



I robot della serie R-2000iB sono disponibili in 12 versioni:

- R-2000iB/100H: 100 Kg di portata, versione a 5 assi per operazioni palletizzazione
- R-2000iB/100P: 100kg di portata al polso, versione interpresse
- R-2000iB/125L: 125 Kg di portata al polso, braccio lungo
- R-2000iB/150U: 150kg di portata al polso, montaggio capovolto
- R-2000iB/165F: 165 Kg di portata al polso, versione standard
- R-2000iB/165R: 165 Kg di portata al polso, versione per montaggio a rack
- R-2000iB/170CF: 170kg di portata al polso, braccio corto
- R-2000iB/175L: 175Kg di portata, braccio lungo
- R-2000iB/200R: 200 Kg di portata al polso, versione per montaggio a rack
- R-2000iB/210F: 210 Kg di portata al polso
- R-2000iB/165EW: 165 Kg di portata al polso, allestimento per saldatura a punti dall'asse J3 all'asse J6 integrato
- R-2000iB/200EW: 200 Kg di portata al polso, allestimento per saldatura a punti dall'asse J3 all'asse J6 integrato

I ROBOT DELLA SERIE R-2000iB RAPPRESENTANO L'ULTIMA GENERAZIONE DEI ROBOT DI MAGGIOR SUCCESSO NEL MONDO. L'AMPIA VERIETÀ DI CARICHI AL POLSO (DA 100 A 210 KG) E LE ELEVATE PRESTAZIONI FANNO DI QUESTI ROBOT LA SOLUZIONE PERFETTA PER SVARIE TIPOLOGIE DI APPLICAZIONE. I ROBOT R-2000iB SONO INSTALLABILI A PAVIMENTO O A MENSOLA (RACK).

» CARATTERISTICHE E VANTAGGI

Serie R-2000iB, la soluzione per:

- Saldatura a punti
- Manipolazione in generale
- Pallettizzazione
- Carico / Scarico macchine utensili
- Manipolazione in pressofonderia
- Assemblaggio
- Sigillatura



R-2000iB/100H
R-2000iB/125L
R-2000iB/265F
R-2000iB/170F
R-2000iB/175L
R-2000iB/210F
R-2000iB/165EW
R-2000iB/200EW



R-2000iB/165R
R-2000iB/200R
R-2000iB/100P



R-2000iB/150U
R-2000iB/170CF

ELEVATI MOMENTI ED INERZIE APPLICABILI

- La possibilità di utilizzare pinze di grandi dimensioni e l'elevato carico permettono di massimizzare la produttività dell'impianto
- Flessibilità nella progettazione della pinza e nella scelta dei materiali

ROTAZIONE DELL'ASSE J4 AL POLSO – BRACCIO J3 SNELLO E DOTATO DI FLANGIA DI MONTAGGIO PER ATTREZZATURE AGGIUNTIVE

- Il braccio J3 è snello e permette di accedere a spazi ristretti

Il riduttore J4 è collocato in prossimità del polso consentendo di mantenere il braccio J3 fermo. L'asse 4 ruota alla fine del braccio:

- Struttura più affidabile, testato per l'industria automobilistica
- Allestimento semplice ed affidabile

POLSO COMPATTO: NESSUN MOTORE E PROTEZIONE IP 67

- Nessun elemento elettrico al polso i motori necessari al movimento del polso sono montati sulla "spalla" del robot, l'asse J3
- Riduzione dei rischi di danno al polso dovuti alla temperature elevate o all'ambiente gravoso

- Design compatto per accedere a spazi ristretti
- Possibilità di applicare carichi elevate e tempi-ciclo rapidi grazie alla buona areazione dei motori del polso
- Unità polso a tenuta stagna (IP 67)

CONNESSIONI ELETTRICHE E PNEUMATICHE SULL'ASSE J3

- Il robot dispone di cablaggi elettrici e tubazioni pneumatiche integrate dall'asse J1 all'asse J3
- Richiede connessioni pinza di lunghezza ridotta
- Maggiore affidabilità dei cablaggi
- Affidabilità provata (dotazione standard di fabbrica)

CAPACITÀ DI OPERARE CON BRACCIO RIBALTATO

- Riduce il tempo-ciclo
- Permette di progettare impianti più flessibili
- Permette a più robot di operare in spazi ristretti

MOTORI DIRETTAMENTE ACCOPPIATI AI RIDUTTORI

- Unità meccanica semplificata
- Riduzione del rischio di guasti
- Soluzione compatta e affidabile
- Elevata precisione e ridotto gioco

OPZIONE : SEVERE DUST LIQUID PROTECTION (SDLP)

- Struttura principale resistente a polvere e getti d'acqua - IP56
- Polso resistente alla polvere e all'immersione in acqua - IP67
- Motori, riduttori e ingranaggi IP 66
- Bulloni con trattamento anticorrosione

OPZIONE : PACCHETTO ALLESTIMENTO PER SALDATURA A PUNTI (R-2000iB/165F, 165R, 125L, 200R, 210F)

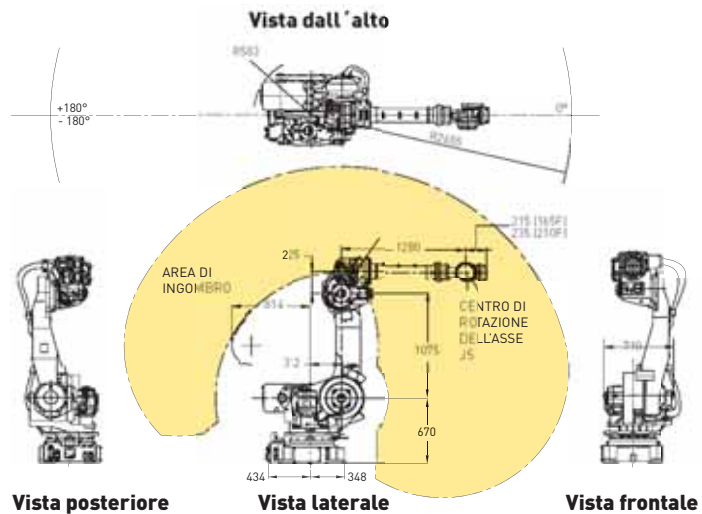
- Allestimento compatto
- Polso di dimensioni ridotte
- Tempi-ciclo minimizzati
- Possibilità di retrofit

R-2000iB/100H: ROBOT A 5 ASSI PER APPLICAZIONI DI PALLETTIZZAZIONE

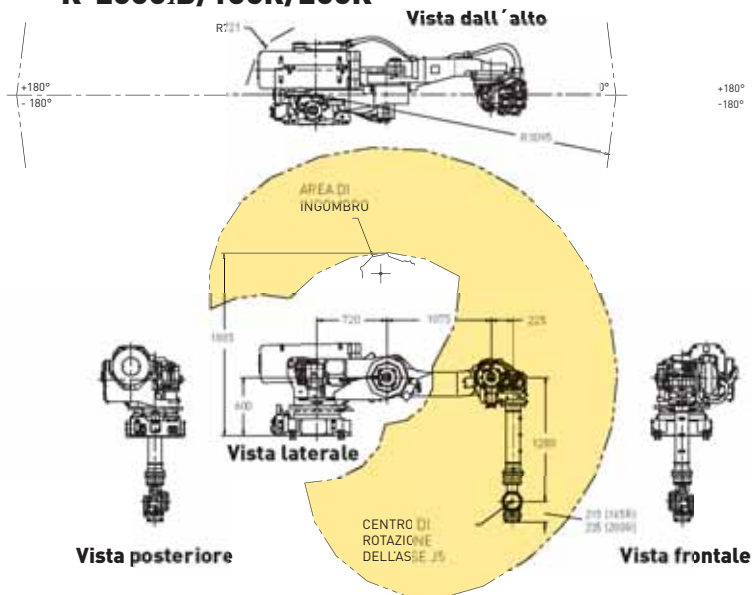
- Elevata velocità degli assi
- Elevata produttività nelle applicazioni di pallettizzazione
- Possibilità di rotazione dei pezzi ad alta velocità
- Ideale per applicazioni complesse di pallettizzazione e con tempi-ciclo ridotti



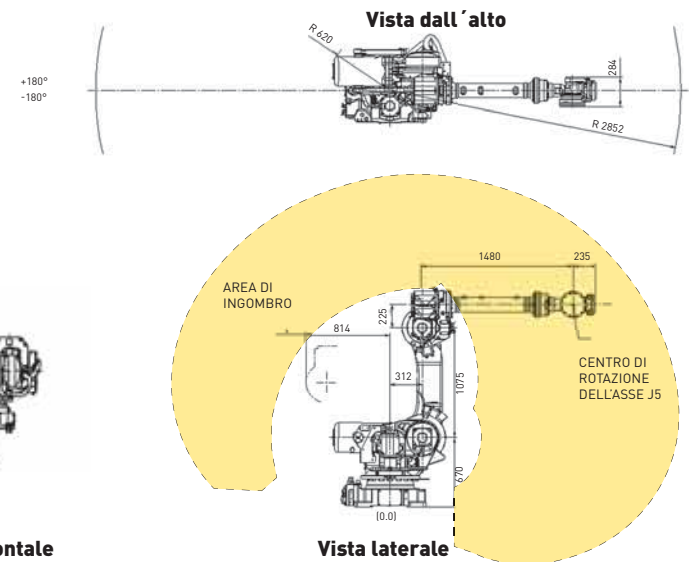
R-2000/B/165F/210F



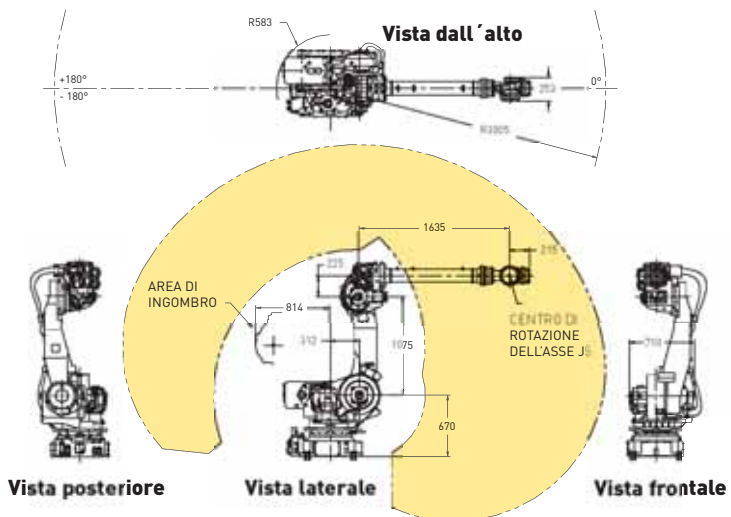
R-2000/B/165R/200R



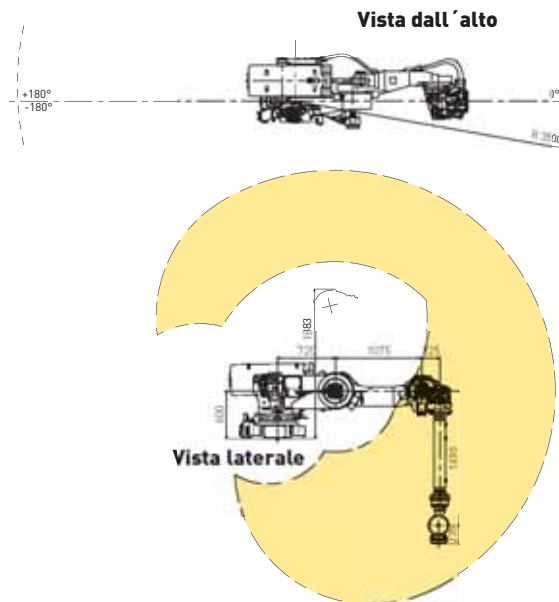
R-2000/B/175L



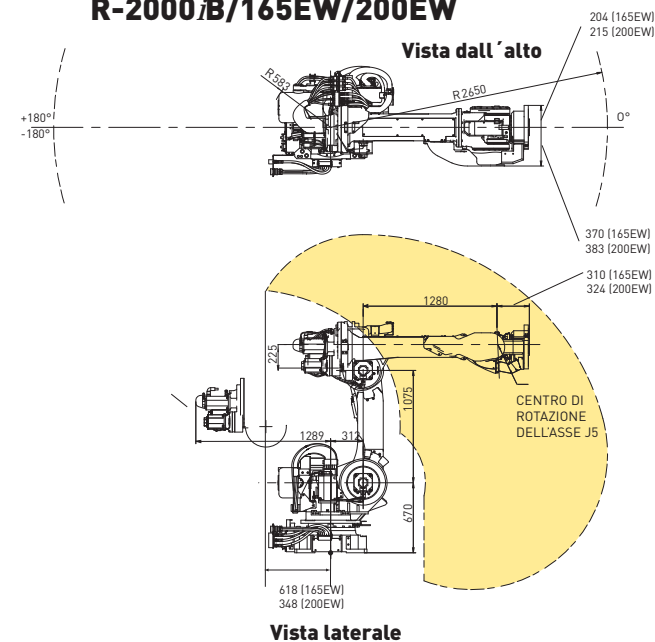
R-2000/B/125L



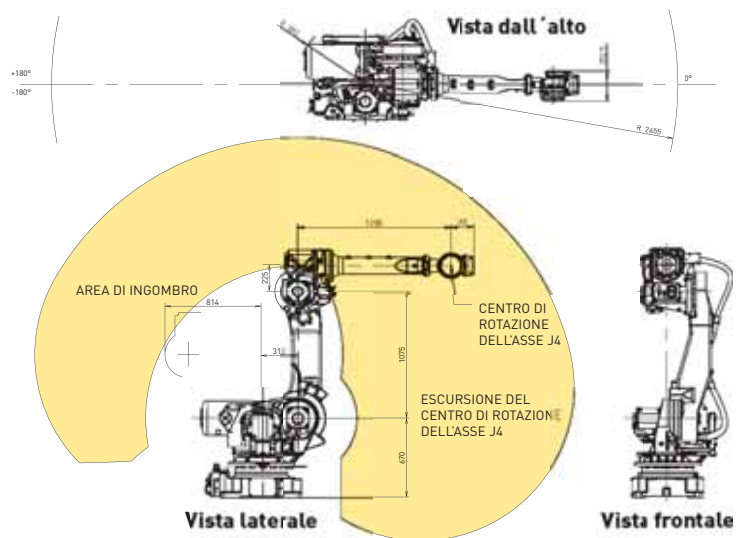
R-2000/B/100P



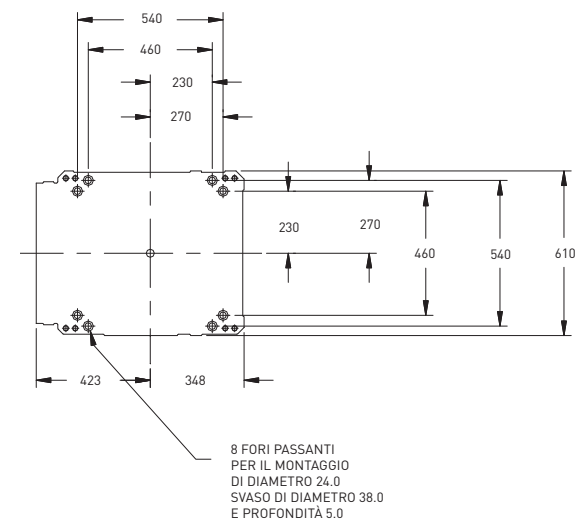
R-2000/B/165EW/200EW



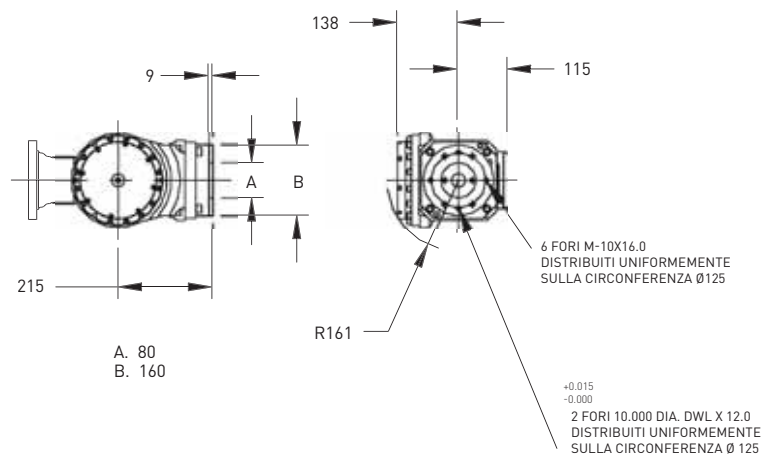
R-2000/B/100H



Ingombro a terra (Per tutti i modelli)



Flangia 165F/165R/125L/100H



Flangia 200R/210F/100P /175L

