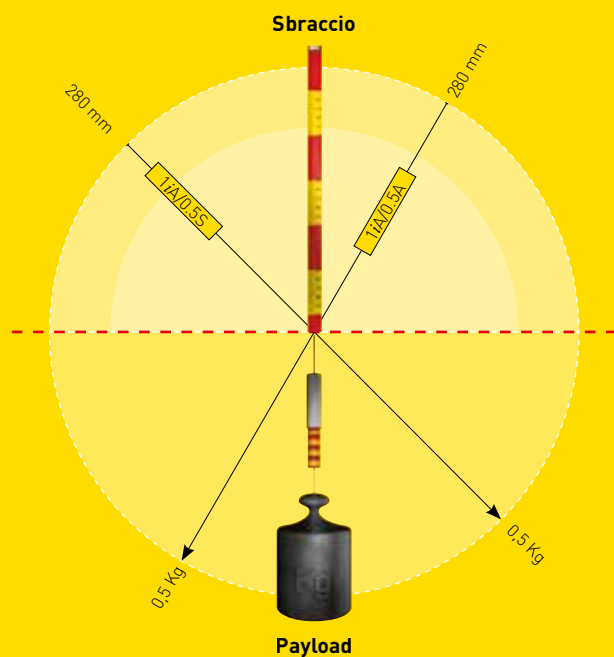


	Modello robot	Controllore	Assi controllati	Capacità di carico al polso [kg]	Ripetibilità [mm]	Peso Unità Meccanica [kg]	Sbraccio Massimo [mm]	Area di lavoro [°]						Velocità [°/s]						J4 Momenti [Nm] / Inerzia applicabile [kgm ²]	J5 Momenti [Nm] / Inerzia applicabile [kgm ²]	J6 Momenti [Nm] / Inerzia applicabile [kgm ²]	Classificaz. IP
								J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6				
M-1<i>i</i>A	M-1 <i>i</i> A/0.5S	R-30 <i>i</i> A Mate "Open Air"	4	0.5	± 0.02	20	Ø 280 mm, livello 100 mm	720	–	–	–	–	–	–	–	3000	–	–	fare riferimento al diagramma di carico del polso	IP20			
	M-1 <i>i</i> A/0.5A		6	0.5	± 0.02	23		720	300	720	–	–	–	1440	1440	1440							



I robot della serie M-1*i*A sono disponibili in 2 versioni:

- M-1*i*A/0.5S a singolo asse rotante per picking ad alta velocità (totale 4 assi)
- M-1*i*A/0.5A, polso a tre assi per assemblaggio ad alta velocità (totale 6 assi)

LA SERIE M-1*iA* RAPPRESENTA LA SOLUZIONE IDEALE PER LA PRODUZIONE DI COMPONENTI ELETTRONICI E MECCANICI DI PICCOLE DIMENSIONI IN CELLE DI LAVORAZIONE VELOCI E COMPATTE. LA SERIE M-1*iA* OFFRE LA FLESSIBILITÀ DEL POLSO UMANO UNITA ALL'ELEVATA VELOCITÀ, ALL'ESTREMA COMPATTEZZA E ALL'ASSOLUTA PRECISIONE. I CONTROLLORI FANUC R-30*iA* MATE ED R-30*iA* MATE OPEN AIR NECESSITANO DI RIDOTTO SPAZIO E SUPPORTANO LE SOLUZIONI INTELLIGENTI FANUC QUALI AD ESEMPIO IL SISTEMA DI VISIONE INTEGRATO *iRVISION*.

» CARATTERISTICHE E VANTAGGI

Serie M-1*iA*, la soluzione per:

- Manipolazione di piccolo pezzi
- Carico/scarico di macchine utensili
- Assemblaggio di apparecchiature elettroniche e meccaniche
- Alimentazione flessibile di parti
- Picking e Packaging di piccolo parti

NUOVO ROBOT COMPATTO E LEGGERO PER APPLICAZIONI NEL CAMPO DELL'ELETTRONICA, DEGLI STRUMENTI DI MISURA E DI PRECISIONE

- fino a 0.5 Kg di carico al polso per la manipolazione e la presa di bulloni, circuiti stampati etc...
- Area di lavoro di 280mm di diametro e 100mm di corsa senza zone morte, ideale per applicazioni automatizzate che richiedono la flessibilità della mano umana
- Ideale per celle di produzione ultra compatte grazie alle ridotte dimensioni del robot e del controllore R-30*iA* Mate Open Air

MOVIMENTO A 6 ASSI PER UN'ELEVATA PRODUTTIVITA'

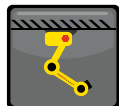
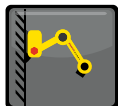
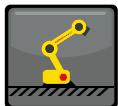
- Assicura elevate produttività nelle applicazioni di assemblaggio e picking
- Meccanismo leggero e agile per migliori tempi-ciclo
- Il particolare meccanismo a sei assi paralleli permette di automatizzare operazioni complesse quali inserimento, incollaggio, saldatura, ...

FLESSIBILITA' DI INSTALLAZIONE PER OTTIMIZZARE LO SPAZIO

- L'unità meccanica leggera (<=23Kg nella versione a 6 assi con supporto integrato) permette di creare celle compatte e leggere
- L'accesso alle parti dall'alto e il supporto integrato permette un'installazione plug and play
- Il robot può essere installato a pavimento, a soffitto o inclinatore per ottimizzare lo spazio, l'accesso alle parti e il tempo ciclo

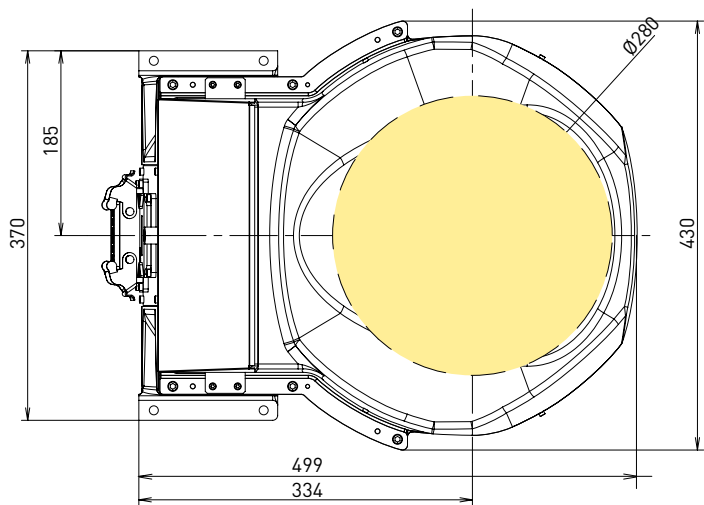
CONTROLLORE COMPATTO E CON FUNZIONI INTELLIGENTI

- Il controllore FANUC R-30*iA* Mate Open Air è ultra compatto e può essere installato in un armadio di controllo standard
- Il sistema di visione *iRVision* integrato permette di localizzare e controllare i pezzi per applicazioni che necessitano di soluzioni intelligenti
- I sensori di forza integrati FANUC permettono di eseguire applicazioni di assemblaggio complesse

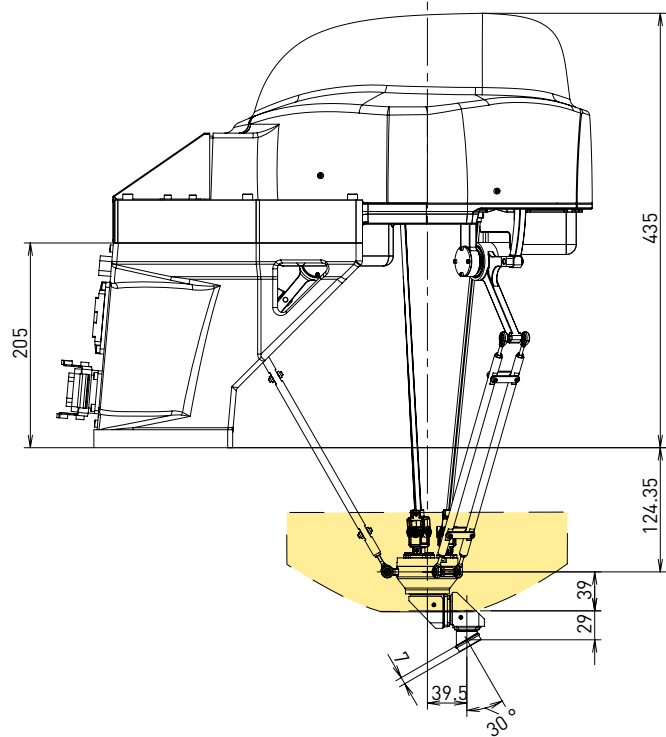


M-1iA/0.5A

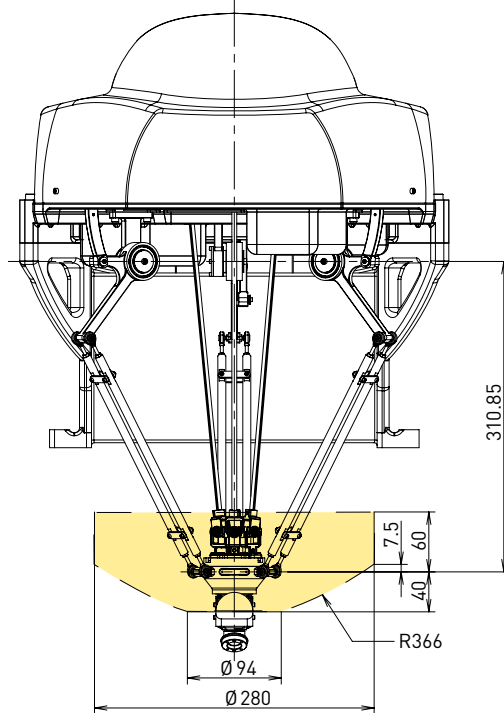
Vista dall'alto



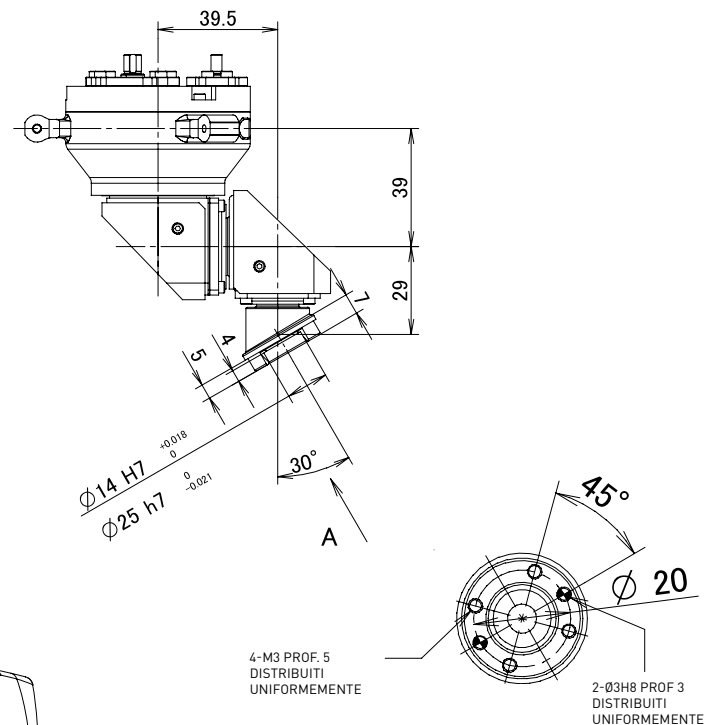
Vista laterale



Vista frontale

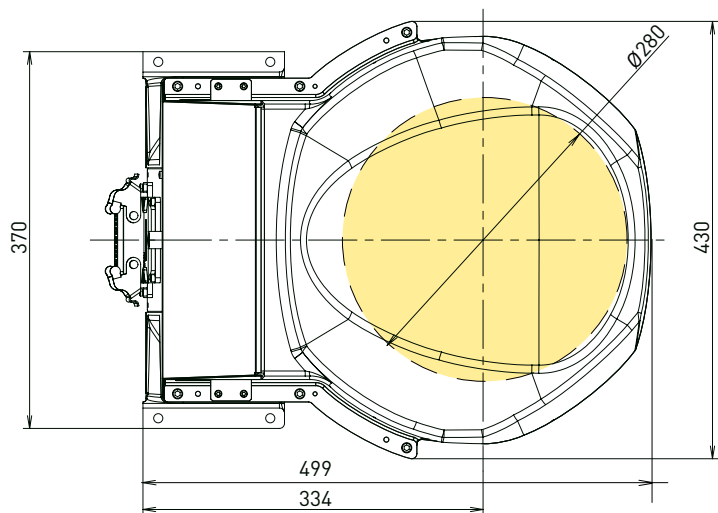


Flangia M-1iA/0.5A

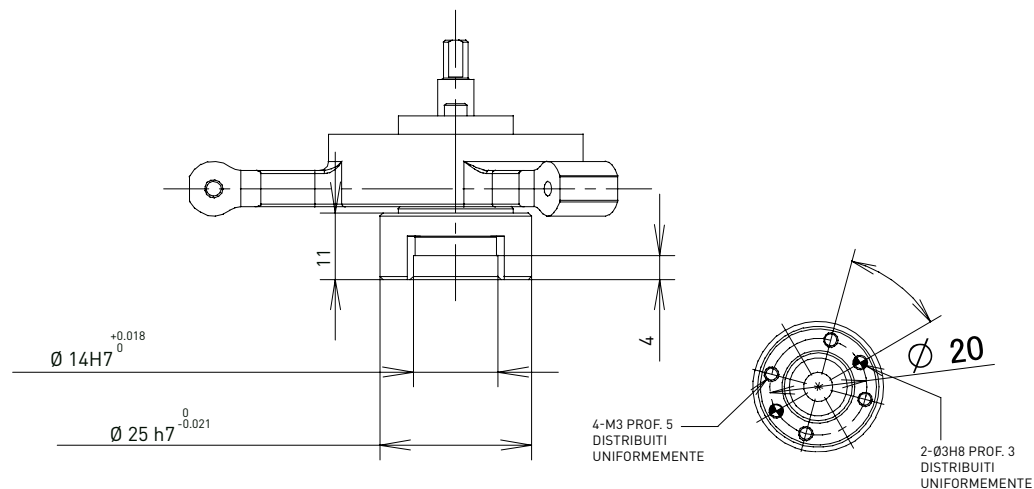


M-1iA/0.5S

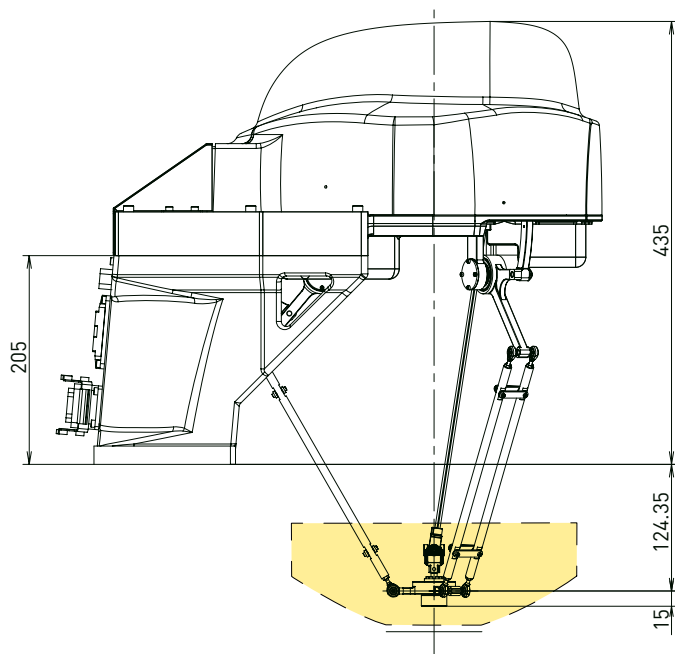
Vista dall'alto



Flangia M-1iA/0.5S



Vista laterale



Vista frontale

